

Definizione V, W spazi vettoriali di dimensione $< \infty$

$T: V \rightarrow W$ è LINEARE se

$$\bullet T(v_1 + v_2) = T(v_1) + T(v_2) \quad \forall v_1, v_2 \in V$$

$$\bullet T(\alpha v) = \alpha T(v) \quad \forall v \in V, \alpha \in \mathbb{R}$$

Esempio: se $A \in M(p, q, \mathbb{R})$ e per $x \in \mathbb{R}^q$ $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_q \end{pmatrix}$ definiamo

$$Ax = x_1 A^1 + \dots + x_q A^q \in \mathbb{R}^p$$

$A: \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^p$ è lineare

Se T è lineare $T(\vec{0}) = \vec{0}$ e $T(-v) = -T(v)$

infatti $\vec{0} = 0 \cdot v$ $T(\vec{0}) = 0T(v) = \vec{0}$ e lo stesso

$$T(-v) = T(-1)v = -1T(v) = -T(v)$$

Ci sono due applicazioni che esistono sempre

• l'app. nulla $T(v) = 0 \quad \forall v \in V$

• l'app. identica

$$I: V \rightarrow V \quad T(v) = v \quad \forall v \in V$$

Dimensione

Sia (v_1, \dots, v_n) una base di V e definiamo arbitrariamente $w_1, \dots, w_n \in W$. Allora \exists unico

$T: V \rightarrow W$ lineare tale che $T(v_i) = w_i$

ovvero ogni $v \in V$ si scrive (in modo unico)

$$v = x_1 v_1 + \dots + x_n v_n$$

e quindi $T(v) = \sum_{i=1}^n x_i T(v_i) = x_1 w_1 + \dots + x_n w_n$

Corollario Le applicazioni lineari $T: \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^p$ sono matrici.

ipotesi: ~~T~~ $T(e_1) = a_{11}\bar{e}_1 + \dots + a_{p1}\bar{e}_p$

$T(e_q) = a_{1q}\bar{e}_1 + \dots + a_{pq}\bar{e}_p$

Se $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1q} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{p1} & \dots & a_{pq} \end{pmatrix} A: \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^p$

verifico $Ae_1 = A^1 = T(e_1), \dots, Ae_q = A^q = T(e_q)$

Quindi $A = T$ sulla base (e_1, \dots, e_q) di $\mathbb{R}^q \Rightarrow A = T_A$

~~Esempio~~ ~~Esempio~~ ~~di~~ ~~v~~ ~~base~~ ~~di~~ ~~V~~. Allora ~~$\varphi: V \rightarrow \mathbb{R}^n$~~
 ~~$T: M_n(n, n, \mathbb{R})$~~ ~~$T: V \rightarrow W$ lineare~~

Defo $\ker T = \{v \in V \mid T(v) = 0 \in W\} \subset V$

$\text{Im} T = \{w \in W \mid \exists v \in V \text{ e } T(v) = w\} \subset W$

~~Nell'esempio $\ker \varphi = \{0\}$, $\text{Im} \varphi = \mathbb{R}^n$ φ è un iso-~~
~~morfismo.~~

Prop: $T: V \rightarrow W$ lineare Allora

1) $\ker T$ è sottospazio di V , $\text{Im} T$ è sottospazio di W

2) T è surgettiva $\Leftrightarrow \text{Im} T = W$

3) T è iniettiva se $\ker T = \{0\}$

4) Se valgono 2 e 3 T è un isomorfismo e direi $V =$

more Che $\ker T$ sia sottospazio è facile dici W .

vediamo $\text{Im} T$: $w_1, w_2 \in \text{Im} T \Rightarrow \exists v_1 \text{ e } v_2$ tali che

$$T(v_1) = w_1, T(v_2) = w_2, \text{ quindi}$$

(3)

$$T(v_1 + v_2) = T(v_1) + T(v_2) = w_1 + w_2 \in \text{Im } T$$

Sia $\alpha \in \mathbb{R}$ e $w \in \text{Im } T, \Rightarrow \exists v \in V$ tale che $T(v) = w$

$$\text{Ma allora } T(\alpha v) = \alpha T(v) = \alpha w \in \text{Im } T$$

Se $\text{Im } T = W$ quindi $w \in W \exists v$ tale che $T(v) = w$
quindi T è sur e inversa.

Se $\text{Ker } T = \{0\}$ e $v_1 \neq v_2$ non può essere $T(v_1) = T(v_2)$
altrimenti $T(v_1 - v_2) = 0$ e $v_1 - v_2 \in \text{Ker } T$.

Viceversa se T è iniettiva c'è un unico elemento
che va in $0 \in W$, esso è lo zero di V . E' questo cioè
 $\text{Ker } T = \{0\}$.

Esempio

$$T: M(n, n) \rightarrow M(n, n)$$

$$T(A) = A + A^T \quad \text{verificare che è lineare.}$$

$$\text{Chi è Ker } T? \quad \text{Ker } T = \{A \mid A + A^T = 0\} = \{A \mid A = -A^T\} =$$
$$\{\text{matrici antisimmetriche}\}$$

$$\text{Chi è Im } T? \quad (A + A^T)^T = A^T + A$$

quindi $\text{Im } A \subseteq \{\text{matrici simmetriche}\}$

Ma se $A = A^T$ vediamo se $\exists B$ tale che $T(B) = A$

$$B + B^T = A \quad \text{possiamo prendere } B = \frac{1}{2}A$$

$$\text{infatti } T\left(\frac{1}{2}A\right) = \frac{1}{2}T(A) = \frac{1}{2}(A + A^T) = \frac{1}{2}(2A) = A$$

$$\Rightarrow \text{Im } T \supseteq \{\text{matrici simmetriche}\} \Rightarrow \text{Im } T = \{\text{simmetriche}\}$$

Ora calcoliamo le dimensioni di

$S = \{\text{matrici simmetriche}\}$ e $A = \{\text{matrici antisimmetriche}\}$

$$A = A^T \left(\begin{array}{ccc|ccc} & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ \hline & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \end{array} \right) =$$

quindi A dipende da $(e_{n1}) (e_{m-1} e_{n2}) (0 \dots 0)$

$$\Rightarrow \dim S = \sum_{i=1}^n i = \frac{n(n+1)}{2} \quad (\text{per inclusione!})$$

$$\dim A = \sum_{i=1}^{n-1} i = \frac{(n-1)n}{2}$$

chi è $A \cap S$? solo la matrice nulla verifica

$$\text{Quanto fa } \frac{n(n+1)}{2} + \frac{n(n-1)}{2} = \frac{n}{2} [n+1 + n-1] = \frac{2n^2}{2} = n^2 = \dim M(n, n)$$

$$\Rightarrow M(n, n) = A \oplus S = \text{ker } T \oplus \text{Im } T$$

Infatti ogni $B \in M(n, n)$ è somma di una sim. e una antisim. Infatti

$$2B = B + B^T + B - B^T \quad B = \frac{1}{2} (B + B^T) + \frac{1}{2} (B - B^T)$$

In particolare in questo caso abbiamo $\dim \text{ker } T + \dim \text{Im } T = \dim M(n, n)$

Si chiama rango $\text{rk}(T)$ di T la
 dimensione di $\text{Im} T$. In particolare per $A: \mathbb{R}^9 \rightarrow \mathbb{R}^9$ 3
 $\text{rk} A = \dim \text{span}(A^1, \dots, A^9) \Rightarrow \dim \text{Im} A$.

Teorema (della dimensionalità)

$T: V \rightarrow W$ applicazione lineare

Allora: $\dim V = \dim \text{Ker} T + \dim \text{Im} T$.

prova Sia (v_1, \dots, v_s) una base di $\text{Ker} T$. Possiamo com-
 pletarla a base di V : $(v_1, \dots, v_s, v_{s+1}, \dots, v_n)$

$\text{Im} T = \text{span}(T(v_1), \dots, T(v_n)) = \text{span}(T(v_{s+1}), \dots, T(v_n))$
 perché i primi s vanno in $0 \in W$.

Quindi ci basta provare che i generatori $T(v_{s+1}), \dots, T(v_n)$
 sono indipendenti. Scriviamo una comb. lineare di
 loro ed imponiamo che sia il vettore nullo.

$$a_{s+1} T(v_{s+1}) + \dots + a_n T(v_n) = 0. \text{ Ma } T \text{ è lineare:}$$

$$T(a_{s+1} v_{s+1} + \dots + a_n v_n) = 0 \Rightarrow a_{s+1} v_{s+1} + \dots + a_n v_n \in \text{Ker} T$$

$$\Rightarrow a_{s+1} v_{s+1} + \dots + a_n v_n = b_1 v_1 + \dots + b_s v_s \Rightarrow$$

$$b_1 v_1 + \dots + b_s v_s - a_{s+1} v_{s+1} - \dots - a_n v_n = 0 \in V$$

$$\text{ma } (v_1, \dots, v_n) \text{ sono indipendenti} \Rightarrow b_1 = \dots = b_s = a_{s+1} = \dots = a_n$$

$$\Rightarrow T(v_{s+1}) - T(v_n) \text{ è una base di } \text{Im} T \text{ e } \dim \text{Im} T = n-s \quad \square$$

Corollario Sia $A \in M(p, q, \mathbb{R})$

(6)

Allora il numero di colonne indipendenti è uguale al numero di righe indipendenti.

Primo: Pensiamo A come applicazione lineare

$$A: \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^p$$

Sappiamo che $\text{Im } A = \text{span}(A^1, \dots, A^q)$. Quindi il numero di colonne indipendenti è $r = \text{rk } A$.

Il numero di righe indipendenti è $s \rightarrow$ numero di pivot di una scala di A . L'algoritmo Gauss ci dà una scala di $\text{span}(A^1, \dots, A^p)$:

$\text{Ker } A = \{X \in \mathbb{R}^q \mid AX = 0\} =$ soluzioni del sistema omogeneo

dim $\text{Ker } A = \#$ variabili che non portano pivot =

$$q - s. \quad \text{Dunque } q - s + r = q \Rightarrow s = r \quad \square$$