

Matrici invertibili

Verificare che la matrice $A = \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}$ è invertibile

e calcolarne l'inverso

$$\det A = \begin{vmatrix} 3 & -3 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = -6 - (-3) = -3 \neq 0$$

$\det A \neq 0 \Rightarrow A$ invertibile

$$A^\# = \begin{pmatrix} -2 & -1 \\ 3 & 3 \end{pmatrix} \quad A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} (A^\#)^t$$

$$A^{-1} = -\frac{1}{3} \begin{pmatrix} -2 & 3 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & -1 \\ \frac{1}{3} & -1 \end{pmatrix}$$

Verifichiamo che $A \cdot A^{-1} = A^{-1} A = I_2$

$$\begin{pmatrix} 3 & -3 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & -1 \\ \frac{1}{3} & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \cdot \frac{2}{3} - 3 \cdot \frac{1}{3} & 3(-1) - 3(-1) \\ 1 \cdot \frac{2}{3} - 2 \cdot \frac{1}{3} & 1(-1) - 2(-1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \frac{2}{3} & -1 \\ \frac{1}{3} & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \cdot 3 - 1 \cdot 1 & \frac{2}{3}(-3) - 1(-2) \\ \frac{1}{3} \cdot 3 - 1 \cdot 1 & \frac{1}{3}(-3) - 1(-2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Risolvere il sistema

$$\begin{cases} 3x - 3y = 2 \\ x - 2y = +3 \end{cases} \quad \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ +3 \end{pmatrix}$$

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \quad \text{per } A \text{ invertibile}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & -1 \\ \frac{1}{3} & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ +3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \cdot 2 - 1 \cdot (+3) \\ \frac{1}{3} \cdot 2 - 1 \cdot (+3) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{4}{3} - 3 \\ \frac{2}{3} - 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{5}{3} \\ -\frac{7}{3} \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x = -\frac{5}{3} \\ y = -\frac{7}{3} \end{cases}$$

Verificare che la matrice $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & -3 \end{pmatrix}$ è invertibile e calcolarne l'inversa

$$\det A = \begin{vmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & -3 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -2 & -3 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -2 & -3 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} =$$

$$= 2(-3+2) - (-3-2) + (1+1) = -2 + 5 + 2 = 5$$

Regola di Sarrus

$$\det A = \begin{vmatrix} 2 & 1 & -1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & -3 & 1 & -2 \end{vmatrix} = -6 + 4 + 2 - (-1 - 4 - 3) =$$

$$= -3 + 8 = 5$$

$\det A \neq 0 \Rightarrow A$ invertibile

$$\# \begin{pmatrix} \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -2 & -3 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -3 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -2 & -3 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & -3 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} \\ \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 4 & -3 \\ 5 & -5 & 5 \\ 2 & -3 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} {}^t(A\#) = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -1 & 5 & 2 \\ 4 & -5 & -3 \\ -3 & 5 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1/5 & 1 & 2/5 \\ 4/5 & -1 & -3/5 \\ -3/5 & 1 & 1/5 \end{pmatrix}$$

Verifichiamo $A \cdot A^{-1} = A^{-1} \cdot A = I_3$

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1/5 & 1 & 2/5 \\ 4/5 & -1 & -3/5 \\ -3/5 & 1 & 1/5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} (-2/5 + 4/5 + 3/5) & (2-1-1) & (4/5 - 3/5 - 1/5) \\ (-1/5 + 4/5 - 3/5) & (1-1+1) & (2/5 - 3/5 + 1/5) \\ (-1/5 - 8/5 + 8/5) & (1+2-3) & (2/5 + 6/5 - 3/5) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -\frac{1}{5} & 1 & \frac{2}{5} \\ \frac{4}{5} & -1 & -\frac{3}{5} \\ -\frac{3}{5} & 1 & \frac{1}{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & -3 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} \left(-\frac{2}{5} + 1 + \frac{2}{5}\right) & \left(-\frac{1}{5} + 1 - \frac{4}{5}\right) & \left(\frac{2}{5} + 1 - \frac{6}{5}\right) \\ \left(\frac{8}{5} - 1 - \frac{3}{5}\right) & \left(\frac{4}{5} - 1 + \frac{6}{5}\right) & \left(-\frac{4}{5} - 1 + \frac{8}{5}\right) \\ \left(-\frac{6}{5} + 1 + \frac{1}{5}\right) & \left(-\frac{3}{5} + 1 - \frac{2}{5}\right) & \left(\frac{3}{5} + 1 - \frac{7}{5}\right) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Determinare le soluzioni del seguente sistema

$$\begin{cases} 2x + y - z = 3 \\ x + y + z = 1 \\ x - 2y - 3z = 4 \end{cases} \quad \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{5} & 1 & \frac{2}{5} \\ \frac{4}{5} & -1 & -\frac{3}{5} \\ -\frac{3}{5} & 1 & \frac{1}{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \left(-\frac{3}{5} + 1 + \frac{8}{5}\right) \\ \left(\frac{12}{5} - 1 - \frac{12}{5}\right) \\ \left(-\frac{9}{5} + 1 + \frac{4}{5}\right) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x = 2 \\ y = -1 \\ z = 0 \end{cases}$$

Dati i punti A(3, 1, 1) B(-3, -2, 1)
C(1, $\frac{3}{2}$, 2) D(2, 0, $\frac{2}{3}$) verificare

che sono complanari e deter-
minare eq. parametriche e cartesiane del piano
che li contiene

$$\vec{AB} = (-6, -3, 0) \quad \vec{AC} = (-2, \frac{1}{2}, 1) \quad \vec{AD} = (-1, -1, -\frac{1}{3})$$

$$\begin{vmatrix} -6 & -2 & -1 \\ -3 & \frac{1}{2} & -1 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{3} \end{vmatrix} = 1 + 3 - 6 + 2 = 0$$

Il vettore \vec{AB} , \vec{AC} , \vec{AD} sono lin. dip., quindi i
4 punti sono complanari

eq. per. $\pi: \begin{cases} x = 3 - 6t - 2s \\ y = 1 - 3t + \frac{1}{2}s \\ z = 1 + s \end{cases}, s, t \in \mathbb{R}$

$$\begin{cases} x = 3 + 2h - 4k \\ y = 1 + h + k \\ z = 1 + 2k \end{cases} \quad \begin{vmatrix} (x-3) & 2 & -4 \\ (y-1) & 1 & 1 \\ (z-1) & 0 & 2 \end{vmatrix} = 0$$

$$-3t = h \quad s = 2k$$

$$(x-3) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} - (y-1) \begin{vmatrix} 2 & -4 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} + (z-1) \begin{vmatrix} 2 & -4 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

$$x(x-3) - 4(y-1) + 6(z-1) = 0$$

$$x - 3 - 2y + 2 + 3z - 3 = 0$$

$$\pi: x - 2y + 3z - 4 = 0$$

Determinare la distanza di $P_0(2, -1, -1)$ da π e la sua proiezione ortogonale su π

$$d(P_0, \pi) = \frac{|ax_0 + by_0 + cz_0 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} = \frac{|2 + 2 - 3 - 4|}{\sqrt{1 + 4 + 9}} = \frac{3}{14} \sqrt{14}$$

La retta per $P_0 \perp \pi$

$$\begin{cases} x = 2 + t \\ y = -1 - 2t \\ z = -1 + 3t \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{Sostituiamo le eq. parametriche} \\ \text{in } \pi. \\ (2+t) - 2(-1-2t) + 3(-1+3t) - 4 = 0 \\ 2+t + 2+4t - 3+9t - 4 = 0 \end{array}$$

$$t = \frac{3}{14} \quad H\left(2 + \frac{3}{14}, -1 - \frac{3}{7}, -1 + \frac{9}{14}\right) = \left(\frac{31}{14}, -\frac{10}{7}, -\frac{5}{14}\right)$$

$$H\left(\frac{31}{14}, -\frac{10}{7}, -\frac{5}{14}\right) \quad \text{Verifichiamo } \overline{P_0H} = d(P_0, \pi)$$

$$\overline{P_0H} = \sqrt{\left(\frac{31}{14} - 2\right)^2 + \left(-\frac{10}{7} + 1\right)^2 + \left(-\frac{5}{14} + 1\right)^2} = \sqrt{\frac{9}{(14)^2} + \frac{9}{49} + \frac{9}{(14)^2}} =$$

$$= \sqrt{\frac{9 + 36 + 9}{14}} = \frac{\sqrt{54}}{14} = \frac{3\sqrt{6}}{14}$$

(4)

Rotazione di centro $C(c_x, c_y)$ e angolo θ

$\theta > 0$ se la rotazione è in verso antiorario

$\theta < 0$ se la rotazione è in verso orario

$$\begin{pmatrix} \tilde{x} \\ \tilde{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x - c_x \\ y - c_y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} c_x \\ c_y \end{pmatrix}$$

(\tilde{x}, \tilde{y}) coordinate del punto (x, y) che ha subito la rotazione.

Rotazione di centro $C(-1, 2)$ di un angolo $\alpha = \frac{\pi}{6}$ in verso orario. $\theta = -\frac{\pi}{6}$

$$\begin{pmatrix} \tilde{x} \\ \tilde{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(-\frac{\pi}{6}) & -\sin(-\frac{\pi}{6}) \\ \sin(-\frac{\pi}{6}) & \cos(-\frac{\pi}{6}) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x+1 \\ y-2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} \tilde{x} = \frac{\sqrt{3}}{2}(x+1) + \frac{1}{2}(y-2) - 1 \\ \tilde{y} = -\frac{1}{2}(x+1) + \frac{\sqrt{3}}{2}(y-2) + 2 \end{cases}$$

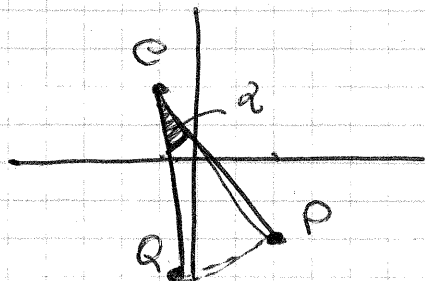
$$\begin{cases} \tilde{x} = \frac{\sqrt{3}}{2}x + \frac{1}{2}y + \frac{\sqrt{3}}{2} - 2 \\ \tilde{y} = -\frac{1}{2}x + \frac{\sqrt{3}}{2}y - \sqrt{3} + \frac{3}{2} \end{cases}$$

Se $P(x; -2)$ il suo ruotato è il punto

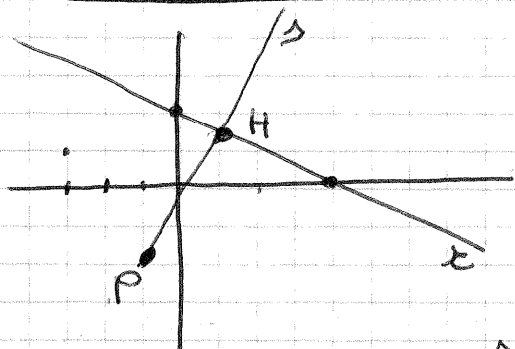
$$Q(\sqrt{3}-1 + \frac{\sqrt{3}}{2} - 2;$$

$$-1 - \sqrt{3} - \sqrt{3} + \frac{3}{2})$$

$$Q(\frac{3}{2}\sqrt{3} - 3; -2\sqrt{3} + \frac{1}{2})$$



Determinare il simmetrico (o riflesso) del punto $P(-1, -2)$ rispetto alla retta $r: x + 2y = 4$



Determiniamo la retta s passante per P ortogonale ad r

$$\begin{cases} x = -1 + t \\ y = -2 + 2t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R} \quad \text{q. per } -$$

$$s: 2x - y + q = 0 \quad -2 + 2 + q = 0 \quad q = 0$$

$$s: 2x - y = 0$$

Determiniamo la proiezione ortogonale di P su r

$$P = r \cap s$$

$$\begin{cases} x + 2y = 4 \\ 2x - y = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} 5x = 4 \\ y = 2x \end{cases} \quad \begin{cases} x = \frac{4}{5} \\ y = \frac{8}{5} \end{cases} \quad H\left(\frac{4}{5}, \frac{8}{5}\right)$$

$$\begin{cases} x = -1 + t \\ y = -2 + 2t \end{cases} \quad r: x + 2y = 4; \quad -1 + t - 4 + 4t = 4; \quad t = \frac{9}{5}$$

$$\begin{cases} x = -1 + \frac{9}{5} = \frac{4}{5} \\ y = -2 + \frac{18}{5} = \frac{8}{5} \end{cases} \quad H\left(\frac{4}{5}, \frac{8}{5}\right)$$

Il simmetrico di P rispetto alla retta r è un punto Q tale che H risulti punto medio del segmento PQ

$$A(x_1, y_1) \quad B(x_2, y_2) \quad P(-1, -2) \quad H\left(\frac{4}{5}, \frac{8}{5}\right) \quad Q(q_x, q_y)$$

$$M\left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}\right)$$

$$\begin{cases} \frac{q_x - 1}{2} = \frac{4}{5} \\ \frac{q_y - 2}{2} = \frac{8}{5} \end{cases} \quad \begin{cases} q_x = 1 + \frac{8}{5} = \frac{13}{5} \\ q_y = \frac{16}{5} + 2 = \frac{26}{5} \end{cases}$$

Il punto $Q\left(\frac{13}{5}, \frac{26}{5}\right)$ è il simmetrico di $P(-1, -2)$ rispetto alla retta $r: x + 2y = 4$

Scrivere le equazioni della riflessione rispetto alla retta $r: x + 2y = 4$.

Sia $P(a, b)$ un generico punto del piano. Determiniamo la sua proiezione ortogonale H sulla retta r .

$$\begin{cases} x = a + t \\ y = b + 2t \end{cases} \quad \Delta \text{ perpendicolarità } r \perp PH$$

$$2x - y + q = 0 \quad 2a - b + q = 0 \Rightarrow 2x - y - (2a - b) = 0$$

$$H \begin{cases} x + 2y = 4 \\ 2x - y = 2a - b \end{cases} \quad \begin{cases} x + 2y = 4 \\ 4x - 2y = 4a - 2b \end{cases} \quad \begin{cases} 5x = 4a - 2b + 4 \\ 5y = 8 - (2a - b) \end{cases}$$

6)

$$\begin{cases} x = \frac{4a-2b+4}{5} \\ y = \frac{-2a+b+8}{5} \end{cases} \quad H\left(\frac{4a-2b+4}{5}; \frac{-2a+b+8}{5}\right)$$

$$a+t+2b+4t=4 \quad t = \frac{4-(a+2b)}{5}$$

$$\begin{cases} x = a + \frac{4-(a+2b)}{5} = \frac{4a-2b+4}{5} \\ y = b + \frac{4-(a+2b)}{5} = \frac{-2a+b+8}{5} \end{cases}$$

Determiniamo infine $Q(x, y)$

$$\begin{cases} \frac{q_x+a}{2} = \frac{4a-2b+4}{5} \\ \frac{q_y+b}{2} = \frac{-2a+b+8}{5} \end{cases} \quad \begin{cases} q_x = \frac{8a-4b+8}{5} - a \\ q_y = \frac{-4a+2b+16}{5} - b \end{cases}$$

$$\begin{cases} q_x = \frac{3a-4b+8}{5} \\ q_y = \frac{-4a-3b+16}{5} \end{cases} \quad \begin{cases} \tilde{x} = \frac{3}{5}x - \frac{4}{5}y + \frac{8}{5} \\ \tilde{y} = -\frac{4}{5}x - \frac{3}{5}y + \frac{16}{5} \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} \tilde{x} \\ \tilde{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{5} & -\frac{4}{5} \\ -\frac{4}{5} & -\frac{3}{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{8}{5} \\ \frac{16}{5} \end{pmatrix}$$

equazione della riflessione rispetto alla retta τ

Determinare i campi di esistenza

delle seguenti espressioni.

$$\frac{\sqrt{1-|x|} + \sqrt{2-|y|}}{x^2+y^2} \quad \begin{cases} 1-|x| \geq 0 \\ 2-|y| \geq 0 \\ x^2+y^2 \neq 0 \end{cases} \quad \begin{cases} |x| \leq 1 \\ |y| \leq 2 \\ x^2+y^2 \neq 0 \end{cases}$$

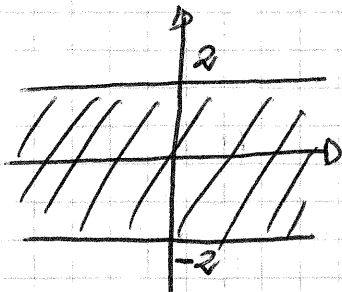
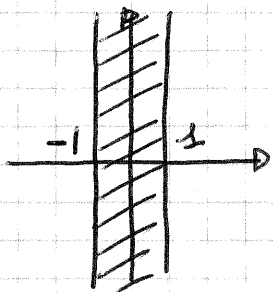
$$|x| \leq 1$$

$$|y| \leq 2$$

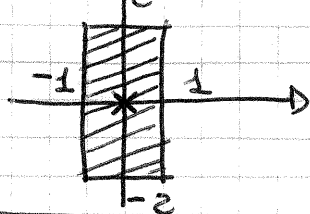
$$x^2+y^2 \neq 0$$

$$(x, y) \neq (0, 0)$$

$$\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$$



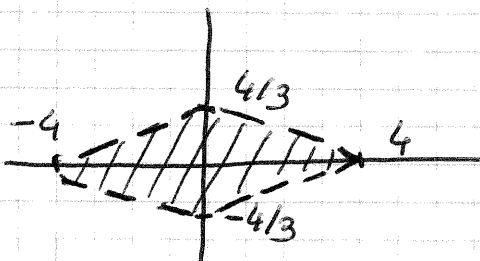
$$\begin{cases} |x| \leq 1 \\ |y| \leq 2 \\ x^2 + y^2 \neq 0 \end{cases}$$



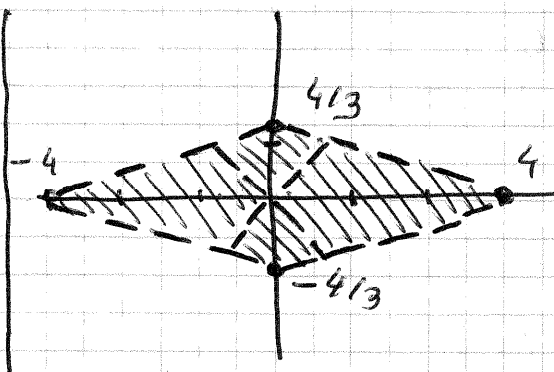
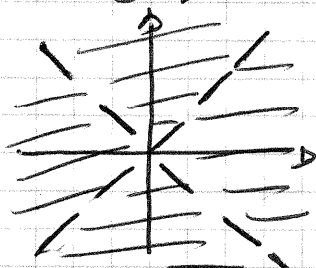
$$\frac{\log(4 - |x| - 3|y|)}{x^2 - y^2}$$

$$\begin{cases} 4 - |x| - 3|y| > 0 \\ x^2 - y^2 \neq 0 \end{cases} \quad \begin{cases} |x| + 3|y| < 4 \\ (x-y)(x+y) \neq 0 \end{cases}$$

$$|x| + 3|y| < 4$$

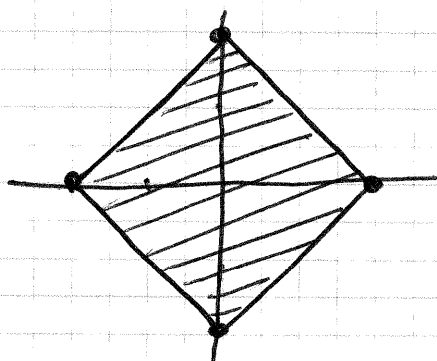


$$x^2 - y^2 \neq 0$$



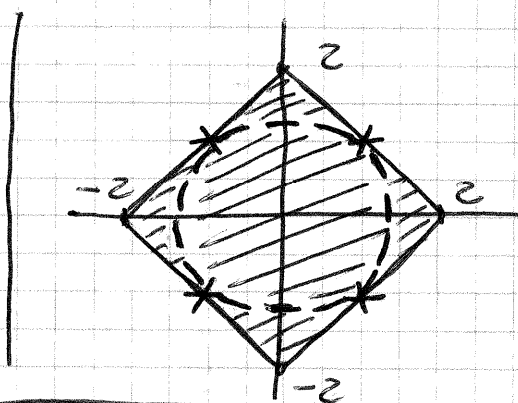
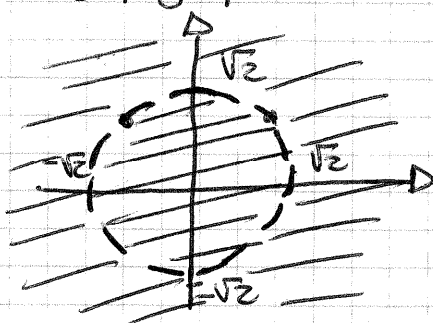
$$\frac{\sqrt{2 - |x| - |y|}}{x^2 + y^2 - 2}$$

$$\begin{cases} 2 - |x| - |y| \geq 0 \\ x^2 + y^2 \neq 2 \end{cases} \quad \begin{cases} |x| + |y| \leq 2 \\ x^2 + y^2 \neq 2 \end{cases}$$



$$|x| + |y| \leq 2$$

$$x^2 + y^2 \neq 2$$



Dato il parallelogramma di vertici $A(1, 2, 0)$, $B(3, -1, 0)$, $C(0, -2, 0)$, $D(-2, 1, 0)$, calcolare $\cos \alpha$ e $\sin \beta$

dove $\alpha = \hat{A}$ e $\beta = \hat{B}$

$$\vec{AB} = (2, -3, 0) \quad \vec{AD} = (-3, -1, 0)$$

$$\vec{AB} \cdot \vec{AD} = |\vec{AB}| |\vec{AD}| \cos \hat{A}$$

$$\cos \hat{A} = \frac{(\vec{AB} \cdot \vec{AD})}{(|\vec{AB}| |\vec{AD}|)}$$

$$\vec{AB} \cdot \vec{AD} = (2, -3, 0) \cdot (-3, -1, 0) = -3$$

$$|\vec{AB}| = \sqrt{13} \quad |\vec{AD}| = \sqrt{10}$$

$$\cos \hat{A} = -\frac{3}{130} \sqrt{130}$$

9)

$$\vec{BA} = (-2, 3, 0) \quad \vec{BC} = (-3, -1, 0)$$

$$|\vec{BA} \times \vec{BC}| = |\vec{BA}| |\vec{BC}| \sin \beta$$

$$\vec{BA} \times \vec{BC} = \begin{vmatrix} 1 & 3 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ -3 & 0 & -1 \end{vmatrix} = (0, 0, 9)$$

$$|\vec{BA} \times \vec{BC}| = 9$$

$$\sin \hat{B} = \frac{|\vec{BA} \times \vec{BC}|}{(|\vec{BA}| |\vec{BC}|)}$$

$$= \frac{9}{\sqrt{13} \sqrt{10}} = \frac{9}{130} \sqrt{130}$$