

Geometria 26/4/14

$f: V \rightarrow V$ lin. ($\dim_{\mathbb{K}}(V) = n$)

f diagonalizzabile se esiste \mathbb{K} base di V
t.c. $[f]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix}$ cioè

$f(v_i) = \lambda_i \cdot v_i$ se $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$.

$\lambda \in \mathbb{K}$ è autoval. di f se $\exists v \neq 0$ (autovettore)

t.c. $f(v) = \lambda \cdot v$.

Pol. caratteristico $P_f(t) = \det(t \cdot I_n - [f]_{\mathcal{B}_0})$.

Visto: (1) λ autovd. $\Leftrightarrow P_f(\lambda) = 0$

(2) Se $P_f(t)$ ha radici $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ distinte in K allora f è diagonalizzabile

(idea: gli autovett. rel. a $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ sono base).

Oss: (1) Se f è diago allora $P_f(t)$ ha n radici in K contate con molteplicità:

$$\exists B \text{ t.c. } [f]_B = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow P_f(t) = \det \begin{pmatrix} t - \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & t - \lambda_n \end{pmatrix} = (t - \lambda_1) \dots (t - \lambda_n)$$

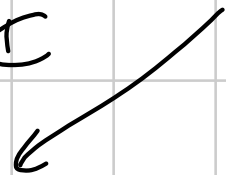
(2) Se $K = \mathbb{C}$ allora $P_f(t)$ ha sempre n

radici in \mathbb{K} costate con molteplicità

 o
≠ diago?

↓
calcolo $P_f(t)$

$\mathbb{K} = \mathbb{C}$



distinte?

/ \

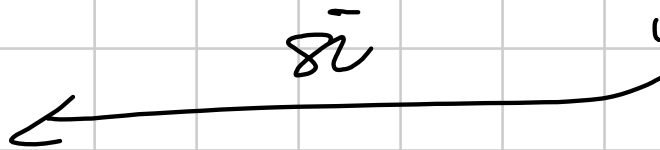
$\mathbb{K} = \mathbb{R}$



vedo se $P_f(t)$
ha n radici
in \mathbb{R} con mult.

↓ no

≠ non diago



si

$\bar{\sigma}$
↓
f diapo

m_0
↓
prop teorema -

Def.: se λ è autoval. di f , diciamo
multiplicità algebrica di λ la sua mult.
m.a. come radice di $p_f(t)$
multiplicità geometrica la $\dim_{\mathbb{K}} (\text{Ker}(\lambda \cdot \text{id}_V - f))$
m.g.

Oss: $1 \leq m.g.(A) \leq m.a.(A)$ - Giusti:

$m.g.(A) \geq 1$ poiché $\text{Ker}(A \cdot \text{id}_V - f) \neq \{0\}$
(per def. di autovettore)

Giusto se $m.g.(A) = k$ prendo una base
 $\mathcal{L} = (w_1, \dots, w_m)$ di V i cui primi k vettori
generano $\text{Ker}(A \cdot \text{id}_V - f)$; allora:

$$[f]_{\mathcal{L}} = \left(\begin{array}{ccc|c} \lambda & 0 & & 0 \\ & \ddots & & \\ 0 & & \lambda & 0 \\ \hline & & & 0 \\ & & & \vdots \\ & & & 0 \end{array} \right) \left. \vphantom{\begin{array}{ccc|c} \lambda & 0 & & 0 \\ & \ddots & & \\ 0 & & \lambda & 0 \\ \hline & & & 0 \\ & & & \vdots \\ & & & 0 \end{array}} \right\}^k$$

$$\Rightarrow p_f(t) = \det \left(\begin{array}{cc|c} t-\lambda & 0 & -M \\ 0 & \ddots & \\ \hline 0 & t-\lambda & \\ \hline 0 & & t \cdot I_{n-k} - N \end{array} \right)$$

$$= (t-\lambda)^k \cdot p_N(t)$$

$$\Rightarrow \text{m.o.}(\lambda) \geq k \Rightarrow \underline{0k}$$

Teo: f è diagonalizzabile se e solo se $p_f(t)$ ha tutte le radici in \mathbb{K} e m ciascuna

si ha due m.a. = m.g.

Oss: il caso autovol. distinto è un caso particolare (infatti: "distinti" significa "tutti con m.a. = 1" ma $1 \leq m.g. \leq m.a.$) -

Idea dimo: prendere basi dei vari autospazi e provare che insieme danno una base di V .

Esempi: (1) $A \in M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$

$$p_A(t) = t^2 - \text{tr}(A) \cdot t + \det(A)$$

Δ $\left\{ \begin{array}{l} < 0 \quad \text{radici non in } \mathbb{R} \text{ ma} \\ & \text{distinte in } \mathbb{C} \Rightarrow \text{non diago} \\ & \text{su } \mathbb{R} \text{ ma diago su } \mathbb{C} \\ > 0 \quad \text{due radici distinte} \Rightarrow \text{diago su } \mathbb{R} \\ = 0 \quad \text{una sola radice } \lambda \end{array} \right.$

$$m.g.(\lambda) = 1$$

$$m.g.(\lambda) = 2$$

↙
non diagonalizzabile

↘
diagonalizzabile

⇒ ∃ M t.c.

$$M^{-1} \cdot A \cdot M = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow A &= M \cdot \lambda \cdot I_2 \cdot M^{-1} \\ &= \lambda \cdot \underbrace{M \cdot I_2 \cdot M^{-1}}_{\substack{M \cdot M^{-1} \\ = \\ I_2}} \end{aligned}$$

$\Rightarrow A$ è già diagonale

Caso numerico:

$$A = \begin{pmatrix} 11 & 25 \\ -9 & -19 \end{pmatrix}$$

$$tr = -8$$

$$\det = -209 + 225 = 16$$

$$P_A(t) = t^2 + 8t + 16 = (t + 4)^2$$

\Rightarrow unico autovalore $\lambda = -4$ con m.a. = 2.

Siccome A non è diagonale allora non è

diagonalizabile (NOTA: vale per tutti $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$).

$$(2) A = \begin{pmatrix} -1 & 5 & -12 \\ 1 & 14 & -25 \\ 1 & 4 & -6 \end{pmatrix} \in M_{3 \times 3}(\mathbb{R})$$

$$p_A(t) = \det \begin{pmatrix} t+1 & -5 & 12 \\ -1 & t-14 & 25 \\ -1 & -4 & t+6 \end{pmatrix} = \text{cof.} =$$

$$= t^3 - 7t^2 + 15t - 9$$

$$= (t-1)(t^2 - 6t + 9)$$

$$= (t-1)(t-3)^2$$

Autovalori: 1, 3

$$\text{m.a.}(1) = 1 \implies \text{m.g.}(1) = \underline{1} \quad \text{ok}$$

$$\text{m.a.}(3) = 2 \implies \text{m.g.}(3) \begin{cases} 1 \text{ non diago} \\ ? \\ 2 \text{ diago} \end{cases}$$

$$\text{m.g.}(3) = \dim \text{Ker}(3 \cdot I_3 - A)$$

$$= 3 - \text{rank} \begin{pmatrix} 4 & -5 & 12 \\ -1 & -11 & 25 \\ -1 & -4 & 9 \end{pmatrix}$$

$$= 3 - 2 = 1 \Rightarrow A \text{ von Diago}$$

$$(3) \quad A = \begin{pmatrix} -1 & 4 & -8 \\ 6 & -6 & 16 \\ 3 & -4 & 10 \end{pmatrix}$$

$$p_A(t) = \det \begin{pmatrix} t+1 & -4 & 8 \\ -6 & t+6 & -16 \\ -3 & 4 & t-10 \end{pmatrix} = \dots = t^3 - 3t^2 + 4t$$

$$= (t+1)(t^2 - 4t + 4) = (t+1)(t-2)^2$$

autoreal $-1, 2$ m.a. $(-1) = 1 \Rightarrow$ m.g. $(-1) = 1$

$$\text{m.a. } (2) = 2$$

$$\text{m.g. } (2) = \dim \text{Ker}(2I_2 - A) = 3 - \text{rank} \begin{pmatrix} 3 & -4 & 8 \\ -6 & 8 & -16 \\ -3 & 4 & -8 \end{pmatrix}$$

$$= 3 - 1 = 2$$

\Rightarrow A diaps, cioè $\exists M$ t.c. $M^{-1} \cdot A \cdot M = \begin{pmatrix} 2 & & \\ & 2 & \\ & & -1 \end{pmatrix}$

Teorema spettrale (reale): $A \in M_{m \times m}(\mathbb{R})$;

A simmetrica \iff si diagonalizza
tramite una matrice
ortogonale. ~~(X)~~

Oss: M ortogonale \iff ${}^t M = M^{-1}$
 \iff le colonne di M sono
una base ortonormale
di \mathbb{R}^n .

Quindi la condizione ~~(X)~~ si può esprimere
anche in questi modi equivalenti:

•) $\exists M$ t.c. ${}^t M = M^{-1}$ e ${}^t M \cdot A \cdot M = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix}$

•) $\exists u_1, \dots, u_m$ base ortogonale di \mathbb{R}^n t.c.

$$A \cdot u_j = \lambda_j \cdot u_j \quad j=1, \dots, m$$

Dimo: \Leftarrow (poco interessante)

$$\exists M \text{ t.c. } {}^t M = M^{-1} \text{ e } {}^t M \cdot A \cdot M = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow A &= M \cdot \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix} \cdot {}^t M \\ \Rightarrow {}^t A &= M \cdot \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix} \cdot {}^t M \end{aligned} \Bigg\} \Rightarrow {}^t A = A, \quad \checkmark$$

\Leftarrow Passo 1: $\exists \lambda \in \mathbb{R}$ autovalore di A .

Infatti prendo $\lambda \in \mathbb{C}$ radice di $p_A(t)$

$\rightarrow \exists z \in \mathbb{C}^n$ t.c. $z \neq 0$, $A \cdot z = \lambda \cdot z$.

Ora:

$$\langle A \cdot z | z \rangle_{\mathbb{C}^n} = \langle \lambda \cdot z | z \rangle_{\mathbb{C}^n} = \lambda \cdot \|z\|^2$$

\parallel

$$\langle z | A^* \cdot z \rangle_{\mathbb{C}^n} = \langle z | \underbrace{\overline{A}^t}_{A} \cdot z \rangle = \langle z | A \cdot z \rangle = \langle z | \lambda \cdot z \rangle = \overline{\lambda} \cdot \|z\|^2$$

ma $\|z\|^2 \neq 0 \Rightarrow \bar{A} = A \Rightarrow A$ reale
(Ho anzi visto che ogni autovel. di A è reale.)

Paro 2: Condizione - Scelgo A autovel
e w autovett. relativo con $\|w\| = 1$;
completo w a una base ortonormale
 $(w_1, w_2, \dots, w_m) = N$ di \mathbb{R}^m , cioè N
è matrice ortogonale - Ho: $({}^t N = N^{-1})$

$${}^t N \cdot A \cdot N = \left(\begin{array}{c|ccc} a & & & \\ \hline 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{array} \middle| \begin{array}{ccc} b_2 & \dots & b_m \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \end{array} \right) -$$

$$\text{Ora } {}^t ({}^t N \cdot A \cdot N) = \left(\begin{array}{c|ccc} \lambda & 0 & \dots & 0 \\ \hline b_2 & & & \\ \vdots & & & \\ b_m & & & \end{array} \quad {}^t A_1 \right)$$

||

$${}^t N \cdot {}^t A \cdot N$$

||

$${}^t N \cdot A \cdot N = \left(\begin{array}{c|ccc} \lambda & b_2 & \dots & b_m \\ \hline 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{array} \quad \begin{array}{c} \\ \\ \\ A_1 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow b_2 = \dots = b_m = 0 \quad \text{e} \quad {}^t A_1 = A_1$$

Logo ho trovato N ortog. t.r.

$${}^t N \cdot A \cdot N = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & A_1 \end{pmatrix} \quad \text{con } {}^t A_1 = A_1;$$

procedendo induttivamente ho N_1 $(n-1) \times (n-1)$
ortop con ${}^t N_1 \cdot A_1 \cdot N_1 = \begin{pmatrix} \lambda_2 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & N_1 \end{pmatrix} \cdot N \cdot A \cdot N \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & N_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & \\ & & \ddots \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_M$

$${}^t M = M^{-1} \text{ e } {}^t M \cdot A \cdot M \text{ diagono}$$

\Rightarrow OK - \square

Seconda dimostrazione del passo I

" A simm $\Rightarrow A$ ha un autov. reale"

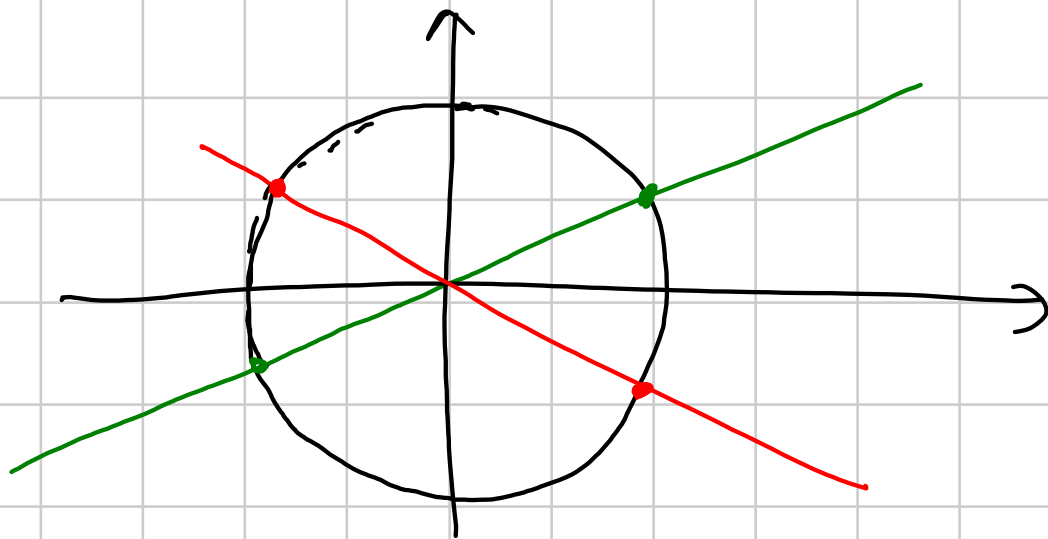
Propo $a : \mathbb{R}^m \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$

$$a(x) = \frac{\langle x | x \rangle_A}{\langle x | x \rangle_{\mathbb{R}^m}} = \frac{\sum_{i,j=1}^m a_{ij} x_i x_j}{\sum_{l=1}^m x_l^2}$$

Osservo: a è quoziente di polinomi \Rightarrow derivabile

Quelche $a(\lambda \cdot x) =$

$$= \frac{\langle Ax | Ax \rangle_A}{\langle Ax | Ax \rangle_{\mathbb{R}^n}} = \frac{\lambda^2 \langle x | x \rangle_A}{\lambda^2 \cdot \langle x | x \rangle_{\mathbb{R}^n}} = a(x)$$



\Rightarrow i valori
 assunti da a
 sono quelli
 assunti su

$$S^{n-1} = \{x \in \mathbb{R}^n : \|x\| = 1\}$$

(sfera unitaria in \mathbb{R}^n)

ma S^{m-1} è chiuso e limitato

\Rightarrow (teorema di Bolzano-Weierstrass) ammette
max assoluto \bar{f}

\Rightarrow in un punto $y \neq 0$ in cui \bar{f} è assunto
il max assoluto \bar{f} tutte le derivate
parziali sono nulle -

$$a(\alpha) = \frac{\sum_{i,j=1}^m a_{ij} x_i x_j}{\sum_{l=1}^m x_l^2}$$

$$\frac{\partial a}{\partial x_k}(y) = \frac{\left(\sum_{j=1}^m a_{kj} y_j + \sum_{i=1}^m a_{ik} y_i \right) \cdot \|y\|^2 - 2y_k \cdot \langle y, Ay \rangle}{\|y\|^4}$$

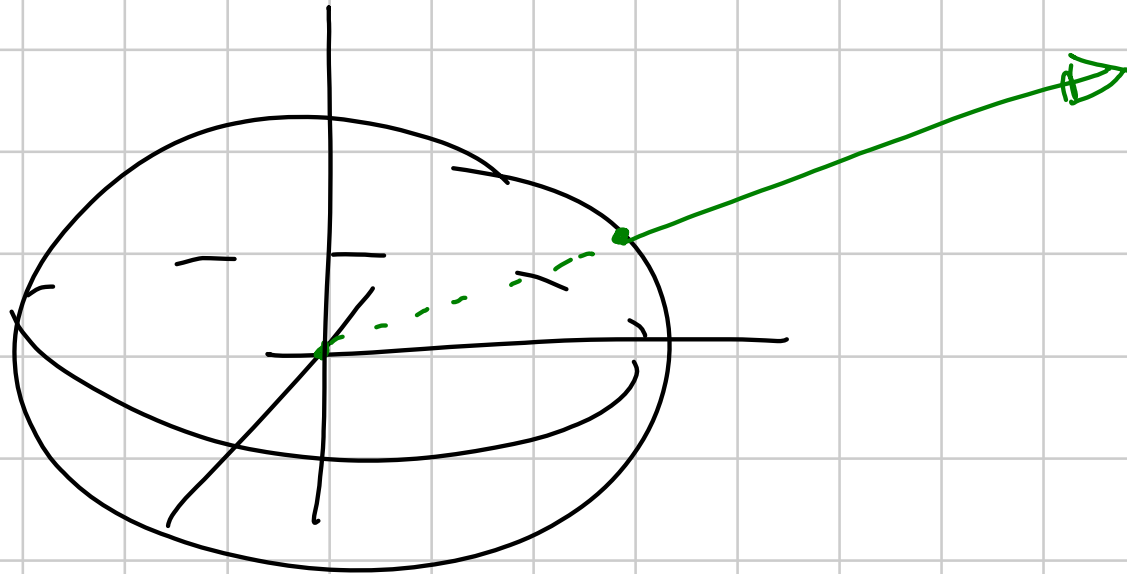
$\bar{\lambda}$ nullo: ora

si puoli fare loro padre - A è simmetrica

$$\Rightarrow \underbrace{2 \sum a_{ki} \cdot y_i}_{(A \cdot y)_k} = \underbrace{2 y_k \cdot \frac{\langle y | y \rangle_A}{\|y\|^2}}_{\bar{\lambda}}$$

$$\Rightarrow A \cdot y = \bar{\lambda} \cdot y$$

cioè λ autovel con autovettore y -



Il massimo sforzo si ha in un punto che è
nella stessa direzione rispetto al baricentro dello sforzo. \square

Q: Data A simmetrica guardo se ho due
 $\langle \cdot, \cdot \rangle_A$ è un prod. scal?

Prop: se e solo se A ha autovd. positivi.

Dim: Siano $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ autovd. - So che
esiste M t.c. ${}^t M = M^{-1}$ e ${}^t M \cdot A \cdot M = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix}$.

Ora:

$\langle \cdot | \cdot \rangle_A$ def. pos.

$$\Leftrightarrow \langle x | x \rangle_A > 0 \quad \forall x \neq 0$$

$$\Leftrightarrow \langle M \cdot x | M \cdot x \rangle_A > 0 \quad \forall x \neq 0 \quad (\text{pour que } M \text{ est invertible})$$

$$\Leftrightarrow {}^t x \cdot {}^t M \cdot A \cdot M \cdot x > 0 \quad \forall x \neq 0$$

($\lambda_1 \dots \lambda_n$)

$$\Leftrightarrow \lambda_1 x_1^2 + \dots + \lambda_n x_n^2 > 0 \quad \forall x \neq 0$$

$\Leftrightarrow \lambda_1, \dots, \lambda_m$ tutti > 0 -



Prop: Data A simmetrica possiamo

$d_k = \det$ (sottosimmetrica $k \times k$ in alto a sx) -

Allora:

$\langle \cdot | \cdot \rangle_A$ è def. pos. $\Leftrightarrow d_1, \dots, d_m > 0$ -

ES: $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} \end{pmatrix}$

$$d_1 = a_{11}$$

$$d_2 = \det(A)$$

grazie visto che $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$ def. pos. $\Leftrightarrow d_1, d_2 > 0$ -

Es: $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ 3 & 10 & 5 \\ -2 & 5 & 1 \end{pmatrix}$

$$d_1 = 1 > 0$$

$$d_2 = 10 - 9 = 1 > 0$$

$$d_3 = 10 - 15 - 15 - 40 - 9 - 25$$

$$< 0$$

$\Rightarrow \langle \cdot | \cdot \rangle_A$ non def pos.

Dimo: Lo proo per induzione su n .

$$n=1: A = (a) \quad d_1 = a \quad \checkmark$$

$n \geq 2$; Per induzione:

Ora $d_n = \det(A)$ è positivo

\Rightarrow poiché il determinante è il prodotto
degli autovalori o sono tutti positivi
o ce ne sono almeno due negativi ;
in tal caso se w_1, w_2 sono autovalori
negativi e $W = \text{Span}(w_1, w_2)$ ha che
(l.)_A ristretta a W è data da

$$\begin{pmatrix} \text{neg.} & 0 \\ 0 & \text{neg.} \end{pmatrix}$$

\Rightarrow

$$\langle w | w \rangle_A < 0 \quad \forall w \in W$$

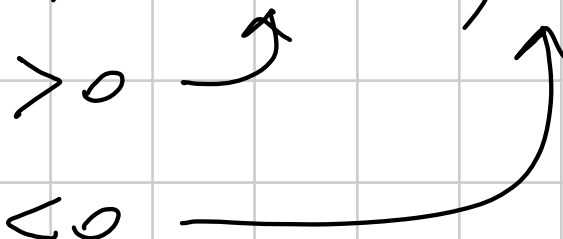
$\dim W = 2$

$$\text{Ora dim } (\mathbb{R}^{n-1} \times \{0\}) = n-1$$
$$\text{dim } (W) = 2$$

Per Grassmann esiste $x \neq 0$, $x \in (\mathbb{R}^{n-1} \times \{0\}) \cap W$

Cio' è assurdo $\langle x|x \rangle > 0$

$A < 0$



impossibile -



Esercizio: data A simm.

$$d_k = \det \left(\begin{array}{c|c} * & \\ \hline & \end{array} \right) \Bigg\}^k$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_k$

Teo: se d_1, \dots, d_{m-1} sono $\neq 0$ allora
i sepri degli autovetori di A sono
uguali ai sepri di:

$$d_1, d_2/d_1, d_3/d_2, \dots, d_m/d_{m-1} \quad \square$$