

Geometria 3/4/14

Coniche a meno di isometrie:

parabola : $y = ax^2$

ellisse : $x^2/a^2 + y^2/b^2 = 1$

iperbole : $x^2/a^2 - y^2/b^2 = 1$

Se le vediamo a meno di transf. affini
(cioè consentiamo anche cambi di unità)

di misure sugli assi) restano:

parabole

$$y = x^2$$

$$(Y = y/a)$$

ellisse

$$x^2 + y^2 = 1$$

$$(X = x/a, Y = y/b)$$

iperbole

$$x^2 - y^2 = 1$$

$$(\quad \quad \quad)$$

Oss: le coniche sono sottoinsiemi di \mathbb{R}^2
definiti da equaz. polinomiali di \mathbb{I} grado.

Pb: classificare a meno di transf.
affini i luoghi in \mathbb{R}^n

definiti de equaz. polinomiale L.II grado.

Eq. poli. II grado in $x \in \mathbb{R}^m$:

$$\underbrace{\sum_{i=1}^m a_{ij} x_i}_{\text{grado 2}} + \underbrace{\sum_{i < j} 2a_{ij} x_i x_j}_{\text{grado 1}} + \underbrace{\sum_{i=1}^m 2a_{i, m+1} x_i + a_{m+1, m+1}}_{\text{grado 0}} = 0$$

$\sum_{i \neq j} a_{ij} x_i x_j$ ${}^t l \cdot x + {}^t x \cdot l$
 ponendo $a_{ij} = a_{ji}$ \leftarrow usuali tre lora

per $i > j$

$$\sum_{i,j=1}^m a_{ij} x_i x_j$$

||

$${}^t x \cdot Q \cdot x$$

dove $Q = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mm} \end{pmatrix}$

simmetrica

dove

$$L = \begin{pmatrix} a_{1,n+1} \\ \vdots \\ a_{m,n+1} \end{pmatrix}$$

$$\underbrace{{}^t x \cdot Q \cdot x}_{\text{parte quadratica}} + \underbrace{{}^t l \cdot x + {}^t x \cdot l}_{\text{parte lineare}} + \underbrace{c}_{\text{termine cost}} = 0$$

$$\begin{pmatrix} {}^t x \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} Q & l \\ {}^t l & c \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

$1 \times (n+1)$ $(n+1) \times (n+1)$ $(n+1) \times 1$

dove $A = \begin{pmatrix} Q & l \\ {}^t l & c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1,n+1} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n+1,1} & \dots & a_{n+1,n+1} \end{pmatrix}$

simmetrica.

Monde: ogni equaz. di II grado in $x \in \mathbb{R}^n$
si scrive in modo unico come

$$\begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} \cdot A \cdot \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \quad \text{con } A \in \mathbb{M}_{(n+1) \times (n+1)}(\mathbb{R})$$

simmetrica

Es: $x \in \mathbb{R}^3$

$$7x_1^2 + 5x_2^2 - 8x_3^2 + 2x_1x_2 + 3x_1x_3 - 9x_2x_3 + 14x_1 - 11x_2 - 4x_3 + \sqrt{2} = 0$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 7 & 1 & 3/2 & 7 \\ 1 & 5 & -9/2 & -11/2 \\ 3/2 & -9/2 & -8 & -2 \\ 7 & -11/2 & -2 & \sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

Attenzione: per ogni $B \in \mathbb{M}_{(n+1) \times (n+1)}$
l'equazione $\begin{pmatrix} \tau \\ 1 \end{pmatrix} \cdot B \cdot \begin{pmatrix} \tau \\ 1 \end{pmatrix} = 0$
è poli. di II grado, ma se B
non è simm. non è scritte come sopra.

Rimedio $\begin{pmatrix} \tau \\ 1 \end{pmatrix} \cdot B \cdot \begin{pmatrix} \tau \\ 1 \end{pmatrix} = 0$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} \left(\begin{pmatrix} \tau \\ 1 \end{pmatrix} \cdot B \cdot \begin{pmatrix} \tau \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \tau \\ 1 \end{pmatrix} \cdot B^t \cdot \begin{pmatrix} \tau \\ 1 \end{pmatrix} \right) = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} \tau \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \underbrace{\left(\frac{1}{2} (B + B^t) \right)}_A \cdot \begin{pmatrix} \tau \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

Scopo: classificare a meno di transf. affini
i gruppi del tipo

$$\left\{ x \in \mathbb{R}^n : \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} \cdot A \cdot \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \right\}$$

con $A \in M_{(n+1) \times (n+1)}$ simmetrica e

$$\det(A) \neq 0 \quad (\underline{\text{non degenere}}).$$

Trasf. affine: del tipo

$$x \mapsto x' = M \cdot x + v$$

$$M \in M_{m \times m}(\mathbb{R})$$

$$v \in \mathbb{R}^m$$

con M invertibile
($\det M \neq 0$)

Notiamo: $x' = M \cdot x + v \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x' \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} M & v \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix}$

dunque la transf. affine è rappresentata da

$T = \begin{pmatrix} M & v \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{(m+1) \times (m+1)}$ identificando \mathbb{R}^m
a $\mathbb{R}^m \times \{1\} \subset \mathbb{R}^{m+1}$

Effetto del cambio di coordinate di
matrice $T = \begin{pmatrix} M & v \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ sull'equazione

$${}^t \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} \cdot A \cdot \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \quad \text{con } A = \begin{pmatrix} p & l \\ t & 1 \end{pmatrix}$$

$$\bar{t} : \quad {}^t \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \underbrace{{}^t T \cdot A \cdot T}_{\text{green bracket}} \cdot \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

matrice delle nuove equazioni
 una volta eseguito il cambio
 di variabili affini $x' = M \cdot x + v$
 con $T = \begin{pmatrix} M & v \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ -

Quindi: $A' = {}^t T \cdot A \cdot T$

$$\begin{pmatrix} Q' & l' \\ {}^t l' & c' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} {}^t M & 0 \\ {}^t v & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} Q & l \\ {}^t l & c \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} M & v \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} {}^t M & 0 \\ {}^t v & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} Q \cdot M & Q \cdot v + c \\ {}^t l \cdot M & {}^t l \cdot v + c \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow Q' = {}^t M \cdot Q \cdot M \quad \begin{pmatrix} {}^t M \cdot Q \cdot M & \dots \\ \dots & \dots \end{pmatrix}$$

Verremo come classificare $\{x \in \mathbb{R}^n : \begin{pmatrix} {}^t x \\ 1 \end{pmatrix} \cdot A \cdot \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} = 0\}$
 con A simm, $\det(A) \neq 0$ per $n=2$ e $n=3$
 usando teoremi spettrali + altre teorie.

Oggi: $n=2$ a mano.

$$\otimes a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + a_{22}x_2^2 + 2a_{13}x_1 + 2a_{23}x_2 + a_{33} = 0$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix}$$

Poincaré:

$$\underline{d}_1 = a_{11} \quad \underline{d}_2 = \det \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} \end{pmatrix} \quad \underline{d}_3 = \det(A)$$

Teo: se $d_3 \neq 0$ il luogo definito da \otimes
a meno di trasformazioni affini diviene:

• Se $d_2 = 0$, $x_2 = x_1^2$ (parabola)

• Se $d_2 < 0$, $x_1^2 - x_2^2 = 0$ (iparabole)

• Se $d_2 > 0$ $\begin{cases} \rightarrow \text{se } d_1 \cdot d_3 > 0, & x_1^2 + x_2^2 + 1 = 0 \text{ (vuoto)} \\ \rightarrow \text{se } d_1 \cdot d_3 < 0, & x_1^2 + x_2^2 = 1 \text{ (ellisse)} \end{cases}$

Es: $7x^2 - 9xy + 2y^2 - 5x + 7y + 1 = 0$

$A = \begin{pmatrix} 7 & -9/2 & -5/2 \\ -9/2 & 2 & 7/2 \\ -5/2 & 7/2 & 1 \end{pmatrix}$ oppure $A = \begin{pmatrix} 14 & -9 & -5 \\ -9 & 4 & 7 \\ -5 & 7 & 2 \end{pmatrix}$

$d_1 = 14 > 0$

$d_2 = 56 - 81 < 0$

$d_3 = 14 \cdot 4 \cdot 2 - \dots \neq 0$

↖ bisogna verificare che $\bar{c} \neq 0$

\Rightarrow l'equazione definisce un'iperbole.

cioè: esiste una trasformazione
affine che manda il luogo
di equazione $7x^2 - 9xy \dots = 0$
nel luogo di equazione
 $x^2 - y^2 = 1$

Dimo:

$$a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + a_{22}x_2^2 + 2a_{13}x_1 + 2a_{23}x_2 + a_{33} = 0$$

$d_2 = 0$ ($d_3 \neq 0$) : voglio provare che C è una parabola
(esiste cambio di coord. affine
che lo trasforma in $x_2 = x_1^2$) -

$$d_2 = \det \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} \end{pmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}^2 = 0$$

$$\Rightarrow a_{12}^2 = a_{11}a_{22} \geq 0 \Rightarrow a_{11}, a_{22} \text{ concordi}$$

a meno di cambiare segno ell'equaz. amoc
 $a_{11}, a_{22} \geq 0 \Rightarrow a_{12} = \sqrt{a_{11}} \cdot \sqrt{a_{22}}$; equaz.:

$$\left(\sqrt{a_{11}}\right)^2 x_1^2 + 2\sqrt{a_{11}} \cdot \sqrt{a_{22}} \cdot x_1 x_2 + \left(\sqrt{a_{22}}\right)^2 x_2^2 + 2a_{13}x_1 + 2a_{23}x_2 + a_{33} = 0$$

$$\text{cioè } \underbrace{\left(\sqrt{a_{11}} \cdot x_1 + \sqrt{a_{22}} x_2\right)^2}_{y_1} = \underbrace{-2a_{13}x_1 - 2a_{23}x_2 - a_{33}}_{y_2}$$

dunque l'equaz. diventa $y_2 = y_1^2$ ma devo

verificare che è un vero cambio di coord, cioè
 la matrice della parte lineare ha $\det \neq 0$:

$$\det \begin{pmatrix} \sqrt{a_{11}} & -2a_{13} \\ \sqrt{a_{22}} & -2a_{23} \end{pmatrix} = 2(a_{13}\sqrt{a_{22}} - a_{23}\sqrt{a_{11}})$$

$$d_3 = \det \begin{pmatrix} a_{11} & \sqrt{a_{11}a_{22}} & a_{13} \\ \sqrt{a_{11}a_{22}} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} =$$

$$= a_{13}(a_{23}\sqrt{a_{11}a_{22}} - a_{13}a_{22}) - a_{23}(a_{23}a_{11} - a_{13}\sqrt{a_{11}a_{22}})$$

$$= -a_{13}^2 a_{22} + 2a_{13}a_{23}\sqrt{a_{11}a_{22}} - a_{23}^2 a_{11}$$

$$= - (a_{13} \sqrt{a_{22}} - a_{23} \sqrt{a_{11}})^2$$

per ipotesi $\epsilon \neq 0$ dunque ∂k -

$d_2 \neq 0$ - Eseguo dapprima un cambio di
coord. lineari del tipo

$$\begin{cases} x_1 = y_1 + t y_2 \\ x_2 = -t y_1 + y_2 \end{cases}$$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & t \\ -t & 1 \end{pmatrix} = 1 + t^2 > 0 \\ \forall t$$

9] quindi di d_2 e d_3 non cambiano con tale

cambio di coordinate, poiché

$$A' = {}^t T \cdot A \cdot T \Rightarrow \det(A') = \det(T) \cdot \det(A)$$

$$Q' = {}^t M \cdot Q \cdot M \Rightarrow \dots$$

(vedremo che possiamo fare in modo che anche da un cambio separo)

Voglio che una volta fatto il cambio di coord non compaia $y_1 \cdot y_2$:

$$a_{11} \cdot (y_1 + t y_2)^2 + 2a_{12} (y_1 + t y_2) (-t y_1 + y_2) + a_{22} \cdot (-t y_1 + y_2)^2 = 0$$

$$\begin{aligned}
& y_1^2 \cdot (a_{11} - 2t a_{12} + t^2 a_{22}) \\
& + y_1 y_2 \cdot 2 (t a_{11} + a_{12} - t^2 a_{12} - t a_{22}) \\
& + y_2^2 \cdot (t^2 a_{11} + 2t a_{12} + a_{22}) + \dots = 0
\end{aligned}$$

Voglio : $a_{12} t^2 - t(a_{11} - a_{22}) - a_{12} = 0$

$$\Delta = (a_{11} - a_{22})^2 + 4a_{12}^2$$

\bar{t} positivo a meno che $a_{22} = a_{11}$

$$a_{12} = 0$$

(nel qual caso non mi serve cambiare:
 x_1, x_2 già non c'è)

\Rightarrow ho due soluzioni $t_{1,2}$ discorde
(antireciproche).

$$\left. \begin{aligned} \alpha_{11} &= a_{22}t^2 - 2a_{12}t + a_{11} \\ \alpha_{22} &= a_{11}t^2 + 2a_{12}t + a_{22} \end{aligned} \right\} \Delta/4 = a_{12}^2 - a_{11}a_{22} = -d_2$$

dunque se $d_2 > 0$ ho α_{11} concorde con a_{11}
 α_{22} concorde con a_{22}
 $\forall t$

Fatto: anche per $d_2 < 0$ una delle due scelte

$t = t_{1,2}$ da cui α_{11} coincide con α_{11} , α_{22} coincide con α_{22} .

Moduli: dopo cambio coord, senza cambiare
seguo e d_1, d_2, d_3 siamo a

$$\alpha_{11} y_1^2 + \alpha_{22} y_2^2 + 2\alpha_{13} y_1 + 2\alpha_{23} y_2 + \alpha_{33} = 0$$

$d_2 > 0$: se nec. cambio seguo e ho $\alpha_{11} > 0, \alpha_{22} > 0$

$$\underbrace{\left(\sqrt{\alpha_{11}} y_1 + \frac{\alpha_{13}}{\sqrt{\alpha_{11}}} \right)^2}_{z_1} + \underbrace{\left(\sqrt{\alpha_{22}} y_2 + \frac{\alpha_{23}}{\sqrt{\alpha_{22}}} \right)^2}_{z_2} =$$

$$= \frac{\alpha_{13}^2}{\alpha_{11}} + \frac{\alpha_{23}^2}{\alpha_{22}} - \alpha_{33}$$

c

$$\begin{pmatrix} >0 & 0 \\ 0 & >0 \end{pmatrix}$$

Se $c > 0$ viene ellisse dopo omografia \sqrt{c}

se $c < 0$ viene \emptyset :

$$d_3 = \det \begin{pmatrix} \alpha_{11} & 0 & \alpha_{13} \\ 0 & \alpha_{22} & \alpha_{23} \\ \alpha_{13} & \alpha_{23} & \alpha_{33} \end{pmatrix} = \alpha_{11} \alpha_{22} \alpha_{33} - \alpha_{13}^2 \alpha_{22} - \alpha_{23}^2 \alpha_{11}$$

$$= \underbrace{\alpha_{11} \alpha_{22}}_{>0} \cdot (-c)$$

$\Rightarrow d_3 > 0$ (cioè $d_1 \cdot d_3 > 0$) $\Rightarrow \emptyset$

$d_3 < 0$ (cioè $d_1 \cdot d_3 < 0$) \Rightarrow ellisse

$d_2 < 0$ - In modo simile ci si riconduce a

$$z_1^2 - z_2^2 = c$$

($d_3 \neq 0 \Rightarrow c \neq 0$) \Rightarrow iperbole -



Esercizi su prod scal.

②4) trovare $X \in M_{\dots \times \dots}$ autoaggiunte risp a $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$
+ altre condiz.

$$\text{autoaggiunte : } \langle X \cdot v | w \rangle_A = \langle v | X \cdot w \rangle_A \quad \forall v, w$$

$$\Leftrightarrow {}^t v \cdot {}^t X \cdot A \cdot w = {}^t v \cdot A \cdot X \cdot w \quad \forall v, w$$

$$\Leftrightarrow {}^t X \cdot A = A \cdot X$$

$$(a) \quad A = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$X = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 3a = 3a \quad \checkmark \\ 2c = 3b \\ 3b = 2c \quad \checkmark \\ 2d = 2d \quad \checkmark \end{cases}$$

$$X = \begin{pmatrix} a & 2t \\ 3t & d \end{pmatrix}$$

$$a, d, t \in \mathbb{R}$$

$$(b) \quad A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \quad X \cdot \begin{pmatrix} ? \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$X = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \quad \begin{cases} \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} ? \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \end{pmatrix} \end{cases}$$

$$\begin{cases} -a + 3c = 2b - d \\ 2a - b = 5 \\ 2c - d = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} b = 2a - 5 \\ d = 2c \\ -a + 3c = 4a - 10 - 2c \end{cases}$$
$$(\cancel{5a} - \cancel{5c} = \cancel{10})_2$$

$$\begin{cases} a = 2 + t \\ c = t \\ b = 2t - 1 \\ d = 7t \end{cases}$$

$$b \in \mathbb{R}$$

$$(c) \quad A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \det(X) = 0 \quad \text{if } X = X$$

$$X = \begin{pmatrix} a & b \\ b & -a \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ b & -a \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ b & -a \end{pmatrix}$$

$$a + b = 2b - a$$

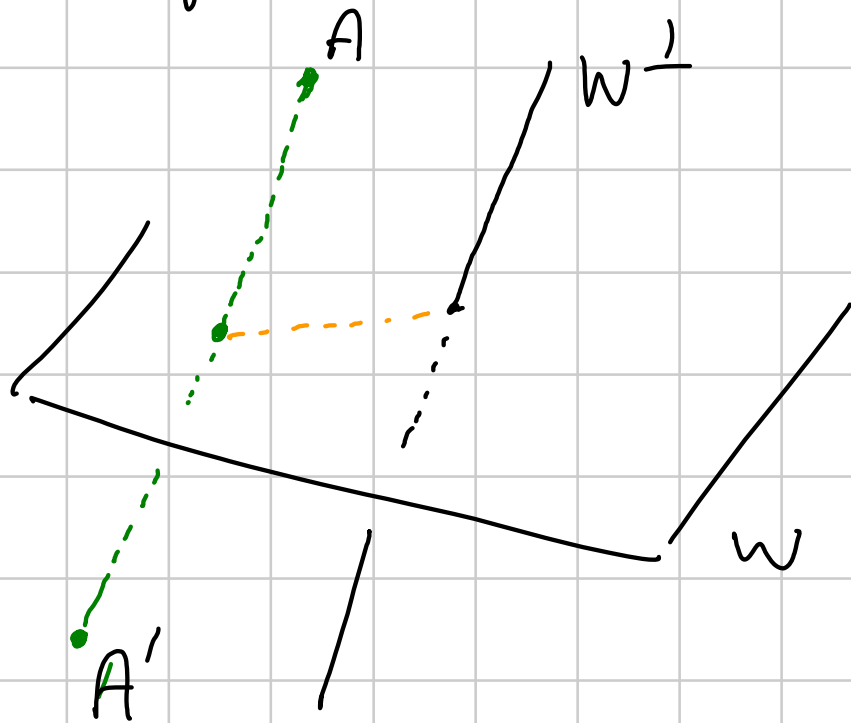
$$b = 2a$$

$$(d) \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 5 & -1 \\ 0 & -1 & 3 \end{pmatrix} \quad {}^t X + X = 0$$

$$X = \begin{pmatrix} 0 & a & b \\ -a & 0 & c \\ -b & -c & 0 \end{pmatrix}$$

${}^t X \cdot A = A \cdot X \leadsto 3$ equaz. in a, b, c
da cui $a = b = c = 0$.

25) Trovare la matrice della riflessione f rispetto a $W: 2x - 3y + 4z = 0$ in \mathbb{R}^3



$$W^\perp = \text{Span} \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$A = p_W(A) + p_{W^\perp}(A)$$

$$A' = p_W(A) - p_{W^\perp}(A)$$

$$\Rightarrow f(A) = A - 2 p_{W^\perp}(A)$$

$$\Rightarrow f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - 2 \frac{2x - 3y + 4z}{4 + 9 + 16} \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{29} \begin{pmatrix} 21 & 12 & -16 \\ 12 & 11 & 24 \\ -16 & 24 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

M

$${}^t M = M^{-1} = \underline{M}$$

Martedì 8/4 : 14 - 15:30

②5 (b) g una rotaz. di $\pi/6$ intorno a $\text{span}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$.

Rotaz. intorno all'asse x_1 di $\pi/6$:

$$R = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{3}/2 & \mp 1/2 \\ 0 & \pm 1/2 & \sqrt{3}/2 \end{pmatrix} \quad \text{asse } x_1 \\ = \text{Span}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$$

Se troviamo M ortogonale (isometria)

t.c. $M(\text{Span} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}) = \text{Span} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$
allora basta prendere

$$M^{-1} \cdot R \cdot M$$

Vogliamo $M \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Basta^c trovare una base ortonormale di \mathbb{R}^3

$$u_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, u_2, u_3$$

e pour $M = (u_1 \ u_2 \ u_3)^{-1}$
(in modo che $M \cdot u_1 = e_1$) — Allora

$$u_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad u_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad u_3 = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

dunque $M = (u_1, u_2, u_3)^{-1} = {}^t (u_1, u_2, u_3)$

$$= \begin{pmatrix} 1/\sqrt{3} & 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} \\ 0 & 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \\ -\sqrt{2}/\sqrt{3} & 1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{6} \end{pmatrix}$$

$${}^t M.R.M = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 + \sqrt{3} & 1 & 1 - \sqrt{3} \\ 1 - \sqrt{3} & 1 + \sqrt{3} & 1 \\ 1 & 1 - \sqrt{3} & 1 + \sqrt{3} \end{pmatrix}$$

una delle
due

E' ortog:

$$\frac{1}{3} (1 + \cancel{2\sqrt{3}} + 3 + 1 - \cancel{2\sqrt{3}} + 3 + 1) = 1 \dots \checkmark$$

$$\begin{aligned} (1 + \sqrt{3}) \cdot 1 + (1 - \sqrt{3}) / (1 + \sqrt{3}) + 1 / (1 - \sqrt{3}) &= \\ = 1 + \sqrt{3} + 1 - 3 + 1 - \sqrt{3} &= 0 \dots \checkmark \end{aligned}$$

(26) M $n \times n$ e $M \cdot M = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \dots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix}$, $\lambda_j \neq 0$

Per quali D Liago si ha $M \cdot D$ è ortog?

$$M = (v_1, \dots, v_n)$$

$${}^t v_i \cdot v_j = \begin{cases} 0 & \text{se } i \neq j \\ \lambda_i & \text{se } i = j \end{cases}$$

" "
 $\langle v_i | v_j \rangle$

(cioè v_1, \dots, v_n è
base ortogonale)

$$D = \begin{pmatrix} \alpha_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \alpha_n \end{pmatrix} \Rightarrow D \cdot M = (\alpha_1 v_1, \dots, \alpha_n v_n)$$

Diapre $D \cdot M$ è matrice ortogonale

$\Leftrightarrow (\alpha_1 v_1, \dots, \alpha_n v_n)$ è base ortonormale

$$\Leftrightarrow \text{ogni } \alpha_j = \pm \frac{1}{\|v_j\|} = \pm \frac{1}{\sqrt{\lambda_j}}$$

Ho due scelte per ogni $j = 1, \dots, n$

\Rightarrow in tutto 2^n

②7) $\mathbb{C}, \langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathbb{C}^2}$: cercare z con $\|z\|=1$
 $z_2 \in i \cdot \mathbb{R}$, $z \perp \begin{pmatrix} 2-i \\ 1+3i \end{pmatrix}$

Oss: II e III condiz. non cambiano
moltiplicando per $\lambda \in \mathbb{R} \Rightarrow$ cerco z che
soddisfa II e III, e poi prendo \pm lui
normalizzato

Cerco $z = \begin{pmatrix} \alpha \\ i \end{pmatrix}$: $\alpha \cdot (2+i) + i(1-3i) = 0$

$$\begin{aligned}
 \chi &= -\frac{3+i}{2+i} = -\frac{(3+i)(2-i)}{5} = -\frac{6+1-3i+2i}{5} \\
 &= (i-7)/5
 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \pm \frac{1}{5\sqrt{3}} \begin{pmatrix} i-7 \\ 5i \end{pmatrix}.$$

(28) $z \in \mathbb{C}^3$; $\|z\|=1$, $z_2 \in \mathbb{R}$, $z_1+z_2+z_3=0$

$$z \perp \begin{pmatrix} 1+i \\ 2-i \\ 1+2i \end{pmatrix}$$

$\text{II}, \text{III}, \text{IV}$ sono preservate moltiplicando per $\alpha \in \mathbb{R}$

\Rightarrow realizzo $\underline{\text{II}}$, $\underline{\text{III}}$, $\underline{\text{IV}}$, poi \pm normalizzo -

$$z = \begin{pmatrix} \alpha \\ 1 \\ -1-\alpha \end{pmatrix} \quad \alpha \cdot (1-i) + 1 \cdot (2+i) + (-1-\alpha)(1-2i) = 0$$

$$\alpha(1-i-1+2i) = -2-i+1-2i$$

$$\alpha = -i(-1-3i) = i-3$$

$$\Rightarrow z = \pm \frac{1}{4} \begin{pmatrix} i-3 \\ 1 \\ 2-i \end{pmatrix} -$$

Ese: trovare tutti gli $z \in \mathbb{C}^2$
unitari e ortogonali a $\begin{pmatrix} 2-i \\ 3+2i \end{pmatrix}$.

Cerco $z \perp \begin{pmatrix} 2-i \\ 3+2i \end{pmatrix}$, poi normalizzo,
e rinvio bene $e^{-i\varphi}$ il vettore trovato.

~~$$\begin{pmatrix} 3+2i \\ i-2 \end{pmatrix}$$~~

$$z = \frac{e^{i\varphi}}{3\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 3-2i \\ -i-2 \end{pmatrix} \quad \forall \varphi \in \mathbb{R}$$

Esercizio: trovare tutti i vettori L in \mathbb{C}^3
unitari e ortogonali a

$$\begin{pmatrix} 1-i \\ 1 \\ i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i \\ 1+i \\ 2 \end{pmatrix}$$

~~$$\begin{pmatrix} 1 \cdot 2 - i(1+i) \\ -((1-i) \cdot 2 - i \cdot i) \\ (1-i)(1+i) - 1 \cdot i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3-i \\ -3+2i \\ 2-i \end{pmatrix}$$~~

invece

$$\frac{e^{i\pi/2}}{\sqrt{28}} \begin{pmatrix} 3+i \\ -3-2i \\ 2+i \end{pmatrix}$$

29) Trovare A matrice di proiezione ortog su $\begin{pmatrix} 2+i \\ 1-3i \end{pmatrix}$

$$p_W(z) = \frac{(2-i)z_1 + (1+3i)z_2}{4+1+1+9} \begin{pmatrix} 2+i \\ 1-3i \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{15} \underbrace{\begin{pmatrix} 5 & -1+7i \\ -1-7i & 10 \end{pmatrix}}_A \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}$$

Proiezione : $A^2 = A$ ✓

Proiez. ortog \Rightarrow autoadjunta

$$\langle Az | w \rangle = \langle z | Aw \rangle \quad \forall z, w \in \mathbb{C}^2$$

$$\text{cioè } w^* \cdot A \cdot z = w^* \cdot A^* \cdot z \quad \forall z, w \in \mathbb{C}^2$$

$$\text{cioè } A^* = A$$

(Su \mathbb{C} : A autoadjunta rispetto $\langle \cdot | \cdot \rangle_{\mathbb{C}^n}$
significa A hermitiana)

Per noi

$$A = \frac{1}{15} \begin{pmatrix} 5 & -1+7i \\ -1-7i & 10 \end{pmatrix}$$

$$A^* = A \text{ evidente}_-$$