

Corso di Geometria e Topologia Differenziale

Appello del 17/1/2018

La durata della prova è di 2 ore e 30 minuti.

Esercizio 1. (10 punti)

Sia S la superficie di rotazione ottenuta facendo ruotare intorno all'asse z la curva $\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^3$ data da

$$\gamma(s) = (\varphi(s), 0, \psi(s)) ,$$

dove $\varphi, \psi: I \rightarrow \mathbb{R}$ sono funzioni C^∞ e $\varphi(s) > 0$ per ogni $s \in I$. Si supponga inoltre che γ sia parametrizzata per lunghezza d'arco. Sia inoltre $x: \mathbb{R} \times I \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'usuale parametrizzazione locale per S , data da

$$x(u, v) = (\varphi(v) \cos u, \varphi(v) \sin u, \psi(v)) ,$$

e sia infine $\alpha: J \rightarrow S$ una curva data da $\alpha(t) = x(u(t), v(t))$, dove $u: J \rightarrow \mathbb{R}$ e $v: J \rightarrow I$ sono funzioni lisce.

(i) Si mostri che

$$\begin{aligned} \langle x_u, x_{uv} \rangle &= \varphi(v) \varphi'(v), & \langle x_v, x_{uu} \rangle &= -\varphi(v) \varphi'(v) , \\ \langle x_u, x_{uu} \rangle &= \langle x_u, x_{vv} \rangle = \langle x_v, x_{uv} \rangle = \langle x_v, x_{vv} \rangle = 0 . \end{aligned}$$

(ii) Si mostri che α è una geodetica di S se e solo se

$$\begin{cases} u''(t) = -\frac{2\varphi'(v(t))}{\varphi(v(t))} u'(t)v'(t) \\ v''(t) = \varphi(v(t))\varphi'(v(t))(u'(t))^2 . \end{cases}$$

Soluzione.

Svolto a lezione.

Esercizio 2. (12 punti)

Sia $\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$ la curva definita da

$$\gamma(s) = \cos \frac{s}{2} \left(\cos s, \sin s, \sqrt{3} \right) .$$

- (i) Si mostri che γ è regolare, e si dica se sia parametrizzata per lunghezza d'arco.
- (ii) Si calcoli la curvatura di γ in ogni punto, e si dica se sia biregolare.
- (iii) Si mostri che esiste un'isometria $r: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ che inverte l'orientazione ed è tale che $\gamma(-s) = r(\gamma(s))$ per ogni $s \in \mathbb{R}$.
- (iv) Si usi il punto precedente per dimostrare che $\tau(s) = -\tau(-s)$ per ogni $s \in \mathbb{R}$, dove τ è la torsione di γ .

Soluzione.

(i): Si ha

$$\gamma'(s) = \left(-\frac{1}{2} \sin \frac{s}{2} \cos s - \cos \frac{s}{2} \sin s, -\frac{1}{2} \sin \frac{s}{2} \sin s + \cos \frac{s}{2} \cos s, -\frac{\sqrt{3}}{2} \sin \frac{s}{2} \right) ,$$

ed un semplice calcolo mostra che $\|\gamma'(s)\| = 1$, per cui γ è parametrizzata per lunghezza d'arco, ed in particolare è regolare.

(ii): Un semplice calcolo mostra che

$$\gamma''(s) = \left(-\frac{5}{4} \cos \frac{s}{2} \cos s + \sin \frac{s}{2} \sin s, -\frac{5}{4} \cos \frac{s}{2} \sin s - \sin \frac{s}{2} \cos s, -\frac{\sqrt{3}}{4} \cos \frac{s}{2} \right),$$

per cui

$$\|\gamma''(s)\|^2 = \frac{7}{4} \cos^2 \frac{s}{2} + \sin^2 \frac{s}{2} = 1 + \frac{3}{4} \cos^2 \frac{s}{2}$$

e

$$\kappa(s) = \sqrt{1 + \frac{3}{4} \cos^2 \frac{s}{2}} > 0$$

per ogni $s \in \mathbb{R}$. In particolare, γ è biregolare.

(iii): Poiché il seno è dispari mentre il coseno è pari, si ha $\gamma(-s) = r(\gamma(s))$, dove $r(x, y, z) = (x, -y, z)$. Essendo una riflessione, r è chiaramente un'isometria che inverte l'orientazione.

(iv): Sia $\beta = r \circ \gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$, e sia $i: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $i(s) = -s$. Come visto a lezione, si ha $\tau_\gamma(s) = \tau_{\gamma \circ i}(-s)$ e $\tau_{r \circ \gamma}(s) = -\tau_\gamma(s)$ (in quanto r inverte l'orientazione). La tesi segue allora dal fatto dimostrato al punto precedente che $r \circ \gamma = \gamma \circ i$.

Vediamo anche una dimostrazione diretta del punto (iv). Sia t, n, b il triedro di Frenet di γ . Derivando la relazione $\gamma(-s) = r(\gamma(s))$ si ottiene $-\gamma'(-s) = r(\gamma'(s))$, cioè

$$-t(-s) = r(t(s)),$$

da cui derivando ancora e normalizzando,

$$n(-s) = r(n(s))$$

e

$$b(-s) = t(-s) \wedge n(-s) = -r(t(s)) \wedge r(n(s)) = r(t(s) \wedge n(s)) = r(b(s))$$

(si ricordi che r inverte l'orientazione!). Derivando quest'ultima uguaglianza si ottiene

$$-b'(-s) = r(b'(s)),$$

per cui

$$\tau(-s)n(-s) = b'(-s) = -r(b'(s)) = -r(\tau(s)n(s)) = -\tau(s)n(-s),$$

e dunque $\tau(-s) = -\tau(s)$.

Esercizio 3. (8 punti)

Si consideri la funzione $x: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definita da

$$x(u, v) = ((1+u)v, (1-u)v, u).$$

(i) Si mostri che x è la parametrizzazione globale di una superficie $S \subseteq \mathbb{R}^3$.

(ii) Si calcoli la curvatura gaussiana di S in ogni suo punto.

(iii) Si mostri che, se $F: S \rightarrow S$ è un'isometria, allora $F(0) = 0$.

Soluzione.

(i): Sia $S = x(\mathbb{R}^2)$. È chiaro che x è liscia, per cui basta osservare che la mappa

$$(x, y, z) \mapsto \left(z, \frac{x+y}{2} \right),$$

che è ovviamente C^∞ su \mathbb{R}^3 , dunque su S , fornisce un'inversa insiemistica di $x: \mathbb{R}^2 \rightarrow S$.

(ii): Si ha

$$x_u = (v, -v, 1), \quad x_v = (1+u, 1-u, 0),$$

da cui

$$N = \frac{x_u \wedge x_v}{\|x_u \wedge x_v\|} = \frac{(u-1, u+1, 2v)}{\sqrt{4v^2 + 2u^2 + 2}}.$$

Inoltre,

$$x_{uu} = x_{vv} = 0, \quad x_{uv} = (1, -1, 0),$$

per cui le matrici di prima e seconda forma fondamentale sono rispettivamente

$$I = \begin{pmatrix} 2v^2 + 1 & 2uv \\ 2uv & 2u^2 + 2 \end{pmatrix}, \quad II = \frac{1}{\sqrt{4v^2 + 2u^2 + 2}} \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}.$$

La curvatura di Gauss K è data allora da

$$K(x(u, v)) = \frac{\det II}{\det I} = -\frac{4}{(4v^2 + 2u^2 + 2)^2} = -\frac{1}{(2v^2 + u^2 + 1)^2}.$$

(iii): Poiché la curvatura Gaussiana è una grandezza intrinseca, se $F: S \rightarrow S$ è un'isometria allora $K(F(x)) = K(x)$. Osserviamo ora che $K(0) = K(x(0, 0)) = -1$, e che, poiché $2v^2 + u^2 + 1 > 1$ per ogni $(u, v) \neq (0, 0)$, $K(x(u, v)) > -1$ per ogni $(u, v) \neq 0$. Ne segue che necessariamente $F(0) = 0$.